



- » Compact 4-quadrant controller for control of brushless and brushed DC motors up to 1500 W continuous output power
- » Free programmability (C)
- » Safety function Safe Torque Off (not allowed with brushed DC motors)
- » Connection option for additional encoder and brake
- » PN (PROFINET variant): PROFINET certified, application classes 1 and 4, IRT capable
- » EC (EtherCAT variant): CoE (CAN over EtherCAT), distributed clocks for real-time operation
- » EI (Ethernet/IP variant): Integration in ControlLogix Studio, CIP Synch on request

- » Kompakter 4-Quadranten Regler zur Ansteuerung von bürstenlosen und bürstenbehafteten Gleichstrommotoren bis 1500 W Dauerabgabeleistung
- » Freie Programmierbarkeit (C)
- » Sicherheitsfunktion Safe Torque Off (nicht erlaubt mit bürstenbehafteten Gleichstrommotoren)
- » Anschlussmöglichkeit für zusätzlichen Encoder und Bremse
- » PN (PROFINET-Variante): PROFINET zertifiziert, Applikationsklassen 1 und 4, IRT fähig
- » EC (EtherCAT-Variante): CoE (CAN over EtherCAT), Distributed clocks für Echtzeit-Betrieb
- » EI (Ethernet/IP-Variante): Einbindung in ControlLogix Studio, CIP Synch auf Anfrage

Profinet version available

EtherNet/IP version available

EtherCAT version available

Speed mode

Current mode

Positioning

Service interface

Block commutation

Sinusoidal vector control

Digital inputs configurable

Digital outputs

Analog inputs

Oscilloscope software available

Smart Diagnostics

Safe torque off version

Programmable

Supply voltage versions

Digital label

Brake output

Interpolation

EPLAN Data Portal

Certification

SSI version available

Preliminary Technical Data/ Vorläufige Technische Daten		BGE 8060 dPro PN/EC/EI	
Nominal voltage electronic supply/ Versorgungsspannung Elektronik*	VDC	9-30	
Nominal voltage power supply/ Versorgungsspannung Leistung	VDC	9-80	
Peak output current/ Maximaler Ausgangsstrom	A _{pk}	175 for 5 sec.**	
Continuous output current/ Zulässiger Dauerstrom	A	-72@24VDC** -72@48VDC**	
Continuous input current/ Zulässiger Dauereingangsstrom	Vektor control 24/48 V	-55**	
	Block commutation 24/48 V	-50**	
Continuous consumption electronic/ Stromaufnahme Elektronik	mA	~70	
Operation modes/ Betriebsarten	-	Stand-alone (IO) Slave (CO/PN/EC/EI)	
Safety functions/ Sicherheitsfunktion	-	STO	
Safety indicators/ Sicherheitskennzahlen	-	EN 61508/62061: SIL 2 EN ISO 13849: PL d	
Motor feedback inputs/ Motorencoder Eingänge	-	Hall, Incremental, SSI	
Digital input/ Digitale Eingänge	-	6	
Digital output/ Digitale Ausgänge	-	3	
Analog input (-10V to +10V/ Analogeingang (-10V bis +10V)	-	1	
Dimension (LxWxH)/ Abmessung (LxBxH)	mm	100x42x112,5	
Weight/ Gewicht	kg	0,6	

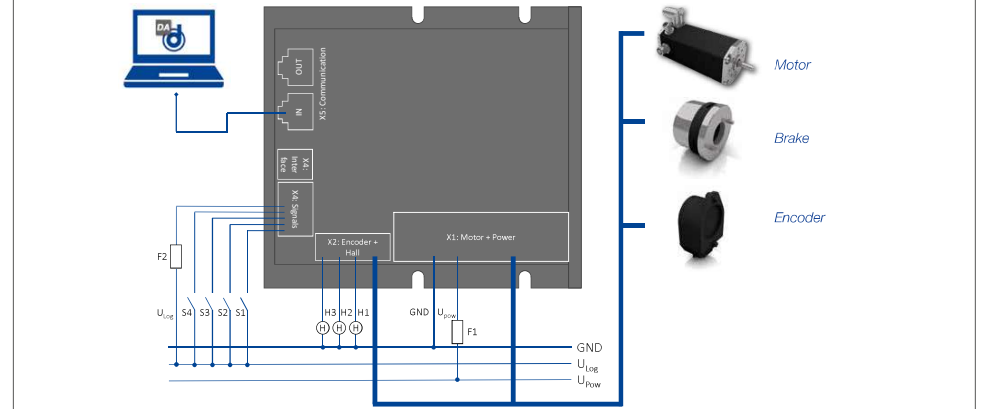
* Circuits up to 60V shall be SELV or PELV supplied/ Stromkreise bis 60V müssen SELV oder PELV entsprechen;
** 20°C ambient temperature thermally isolated/ 20°C Umgebungstemperatur thermisch isoliert

Dimensions with plugs in mm/ Maßzeichnung mit Stecker in mm

X2: Encoder, Brake & Hall		X1: Supply & Motor	
U _{EN}	Phase C	P _{Power}	
GND _{EN}	Phase B	GND _{Power}	
NTC	Phase A		
GND _{Logic}	Ballast		
H1			
/H1			
H2			
/H2			
H3			
/H3			
U _{AUX}			
GND _{AUX}			
A			
/A			
B			
/B			
I			
/I			
U _{EN2}			
GND _{EN2}			

X3: Signals		X4: Signals ext. Encoder	
U _{Logic}	U _{Logic}		
GND _{Logic}	GND _{Logic}		
AI+	1A		
AI-	1B		
IN0	2A		
IN1	2B		
IN2	3A		
IN3	3B		
IN4		X5: Communication	
IN5 / EN1	IN		
OUT1	OUT		
OUT2			
OUT3 / EN-Diag			
N.C. / EN2			

Example: Configuration over Drive Assistant 5/
Beispiel: Konfiguration über den Drive Assistant 5



Example: Slave Mode over Master PLC/
Beispiel: Slave-Modus über Master-SPS

