



- » Compact 4-quadrant controller for control of brushless and brushed DC motors up to 1500 W continuous output power
- » Freie programmierbarkeit (C)
- » Safety function Safe Torque Off (not allowed with brushed DC motors)
- » Connection option for additional encoder and brake
- » IO (stand-alone variant): Control in stand-alone operation via digital and analog inputs
- » CO (CANopen variant): CiA 301 and drive profile CiA 402
- » Kompakter 4-Quadranten Regler zur Ansteuerung von bürstenlosen und bürstenbehafteten Gleichstrommotoren bis 1500 W Dauerabgabeleistung
- » Freie Programmierbarkeit (C)
- » Sicherheitsfunktion Safe Torque Off (nicht erlaubt mit bürstenbehafteten Gleichstrommotoren)
- » Anschlussmöglichkeit für zusätzlichen Encoder und Bremse
- » IO (Stand-alone-Variante): Ansteuerung im Stand-alone Betrieb über digitale und analoge Eingänge
- » CO (CANopen-Variante): CiA 301 und Drive Profil CiA 402

Preliminary Technical Data/ Vorläufige Technische Daten		BGE 8060 dPro CO/IO	
Nominal voltage electronic supply/ Versorgungsspannung Elektronik*	VDC		9-30
Nominal voltage power supply/ Versorgungsspannung Leistung	VDC		9-80
Peak output current/ Maximaler Ausgangsstrom	A <sub>pk</sub>		175 for 5 sec.**
Continuous output current/ Zulässiger Dauerleistungsstrom	A		-72@24VDC** -72@48VDC**
Continuous input current/ Zulässiger Dauereingangsstrom	Vektor control 24/48 V		-55**
	Block commutation 24/48 V		-50**
Continuous consumption electronic/ Stromaufnahme Elektronik	mA		~70
Operation modes/ Betriebsarten	-		Stand-alone (IO) Slave (CO/PNEC/EI)
Safety functions/ Sicherheitsfunktion	-		STO
Safety indicators/ Sicherheitskennzahlen	-		EN 61508/62061: SIL 2 EN ISO 13849; PL d
Motor feedback inputs/ Motorencoder Eingänge	-		Hall, Incremental, SSI
Digital input/ Digitale Eingänge	-		6
Digital output/ Digitale Ausgänge	-		3
Analog input (-10V to +10V/ Analogeingang (-10V bis +10V)	-		1
Dimension (LxWxH)/ Abmessung (LxBxH)	mm		100x42x112,5
Weight/ Gewicht	kg		0,6

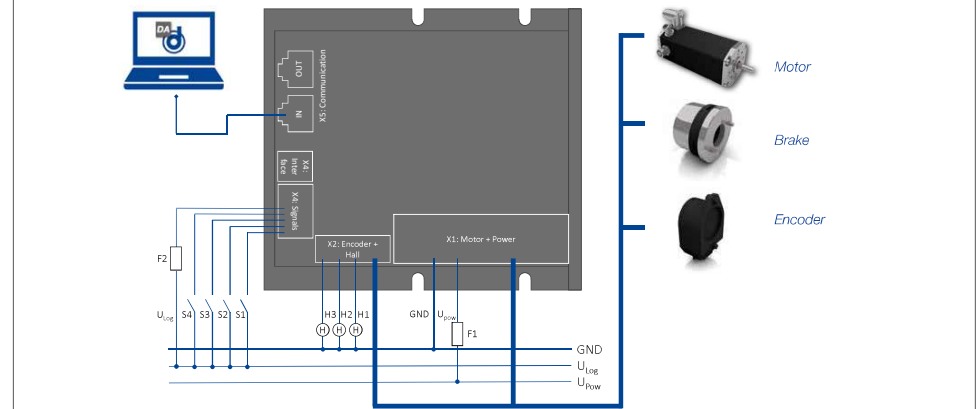
\* Circuits up to 60V shall be SELV or PELV supplied/ Stromkreise bis 60V müssen SELV oder PELV entsprechen;  
\*\* 20°C ambient temperature thermally isolated/ 20°C Umgebungstemperatur thermisch isoliert

Dimensions with plugs in mm/ Maßzeichnung mit Stecker in mm

X2: Encoder, Brake & Hall		X1: Supply & Motor	
U <sub>EN</sub>		Phase C	
GND <sub>EN</sub>		Phase B	
NTC		Phase A	
GND <sub>Logic</sub>		Ballast	
H1		P <sub>Power</sub>	
/H1		GND <sub>Power</sub>	
H2			
/H2			
H3			
/H3			
U <sub>AUX</sub>			
GND <sub>AUX</sub>			
A			
/A			
B			
/B			
I			
/I			
U <sub>EN2</sub>			
GND <sub>EN2</sub>			

X3: Signals		X4: Signals ext. Encoder	
U <sub>Logic</sub>		U <sub>Logic</sub>	
GND <sub>Logic</sub>		GND <sub>Logic</sub>	
AI+		1A	
AI-		1B	
IN0		2A	
IN1		2B	
IN2		3A	
IN3		3B	
IN4			
IN5 / EN1		IN	
OUT1		OUT	
OUT2			
OUT3 / EN-Diag			
N.C. / EN2			

Example: Configuration over Drive Assistant 5/  
Beispiel: Konfiguration über den Drive Assistant 5



Example: Slave Mode over Master PLC/  
Beispiel: Slave-Modus über Master-SPS

